ACSIVE Easy fit ちうーつの ACSIVE 片手で装着をしやすくしました。

無動力の歩行支援機 *無動力=電気やモーターなどの動力を使用していない

動力を使用していない

弱った歩きの調子を整えます。



モーター・バッテリを使いません。 重力とバネの力だけ!

安心・安全

人との親和性

シンプル・軽量で 歩行に同調した動き。

簡単

かんたん装着 充電いらず。



歩行支援機 ACSIVE Easy fit (アクシブ イージーフィット)

製造販売元 株式会社 今仙技術研究所



〒509-0109 岐阜県各務原市テクノプラザ3丁目1番8号 FAX 058-379-2726 TEL 058-379-2727 ホームページ http://www.imasengiken.co.jp Eメールアドレス acsive-alias@imasengiken.co.jp

名古屋工業大学と今仙技術研究所の共同開発 受動歩行ロボット動画は↓のリンクから

名古屋工業大学 佐野明人教授が10年以上 研究・解明してきた 『受動歩行』理論に基づいて作られました。

電気やモーターなどを使わず、バネと振り子の動きが作用し

脚の振り出しをアシストします。

歩行に同調した動きで、自然に自力の歩行に導く緩やかなアシストを

*立ち上がりのアシストや、体重を支える機能はありません。



装着側の足を着地し、体幹を前に を縮め、力を蓄えます。



脚を振り出す際、ヒップユニット 進める際、ヒップユニットのバネのバネが伸び、蓄えた力を放出し、 膝が軽く前に出される感じがします。 (効果の感じ方は個人差があります)



腰ベルトは、片手で簡単に確実に 固定をしやすくしました。 また、腰ベルトとヒップユニット は分離ができて、調整も簡単。



膝ベルトの固定部分は、磁石を 使用しており片手で固定が簡単。



シンプルな構造で、本体重量も約650gと軽量。 簡単装着、2種類のベルトを締めるだけ。 モーターがないので、歩行中も静か。どこでも使えます。 バッテリがないので、充電不要。いつでも使えます。

ご使用について

- ・膝や足首を支える機能はございません。現在安全に自立歩行ができる方を対象としております。
- ・転倒の危険がある方は、別途転倒防止をして下さい。
- ・ご使用にあたっては、医師やリハビリの専門家にご相談の上、ご検討して頂くことをお勧めします。 仕様について

- ・右脚用と左脚用があります。*両脚用は、腰ベルトの仕様が異なります。
- ・フリーサイズ カーボンチューブ:3種類の長さから選択。腰ベルト:胴囲100cmまで調整可。



名古屋工業大学での受動歩行の基礎研究を背景に、現場の声に耳を傾け、今仙技術研究所と 無動力歩行支援機ACSIVE(アクシブ)を共同開発しました。

試着会では、ご本人、ご家族の笑顔があふれています。

また、歩行の支援に留まらず、前向きになり人生そのものを支援してもらったとの声が届い ております。

我々は、受動歩行技術が有する可能性を信じています。

今後、ACSIVEが幅広く利用され、歩行支援の民主化につながることを願っております。

名古屋工業大学 佐野明人教授



お問い合わせ

株式会社中村酸素

【本 社】〒730-0837

広島市中区江波沖町6番31号

a 082-292-6000